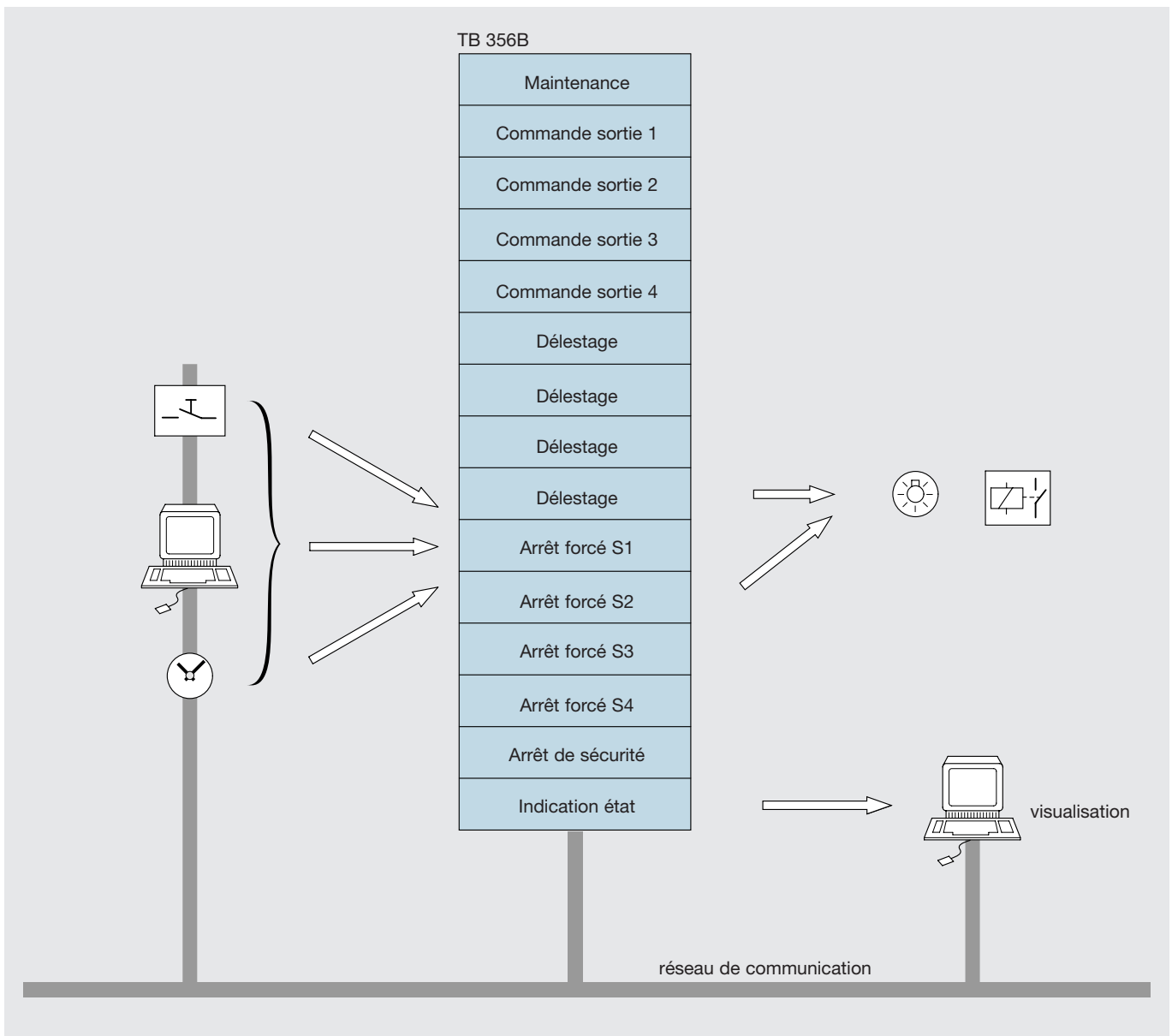


logiciel d'application
4 sorties chauffage

famille :
Output
type :
Binary output, 4-fold

TB 356B

Environnement



Caractéristiques fonctionnelles

Associé au produit 4 sorties TB 044, TS 204A, TS 204B, le logiciel d'application TB 356B assure la commande de 4 circuits de chauffage.

Ce logiciel réalise les fonctions suivantes :

- interprète et convertit les messages issus du réseau en commande TOR
- interprète les messages de délestage et réalise un arrêt prioritaire
- active une temporisation de sécurité à chaque ordre de délestage
- prise en compte d'une commande arrêt forcé prioritaire sur toutes les autres commandes
- permet de définir l'état de chaque sortie lors d'une coupure bus ou secteur.

Mode de fonctionnement

La sélection du mode de fonctionnement se fait en positionnant le commutateur auto/manu en face avant du produit :

- mode auto :
 - mode normal de fonctionnement
 - ce mode est indispensable pour pouvoir piloter le produit par le bus
- mode manu :
 - en entrant dans ce mode, l'état des voies ne change pas
 - la commande des sorties se fait par appuis successifs sur les boutons poussoirs en face avant, selon la séquence suivante :
 - 1^{er} appui : fermeture du contact
 - 2^{ème} appui : ouverture du contact
 - appuis suivants : inversion de l'état du contact
 - durant le mode manu, les commandes qui proviennent du réseau sont ignorées et l'état des sorties sélectionnées est maintenu au retour en mode auto

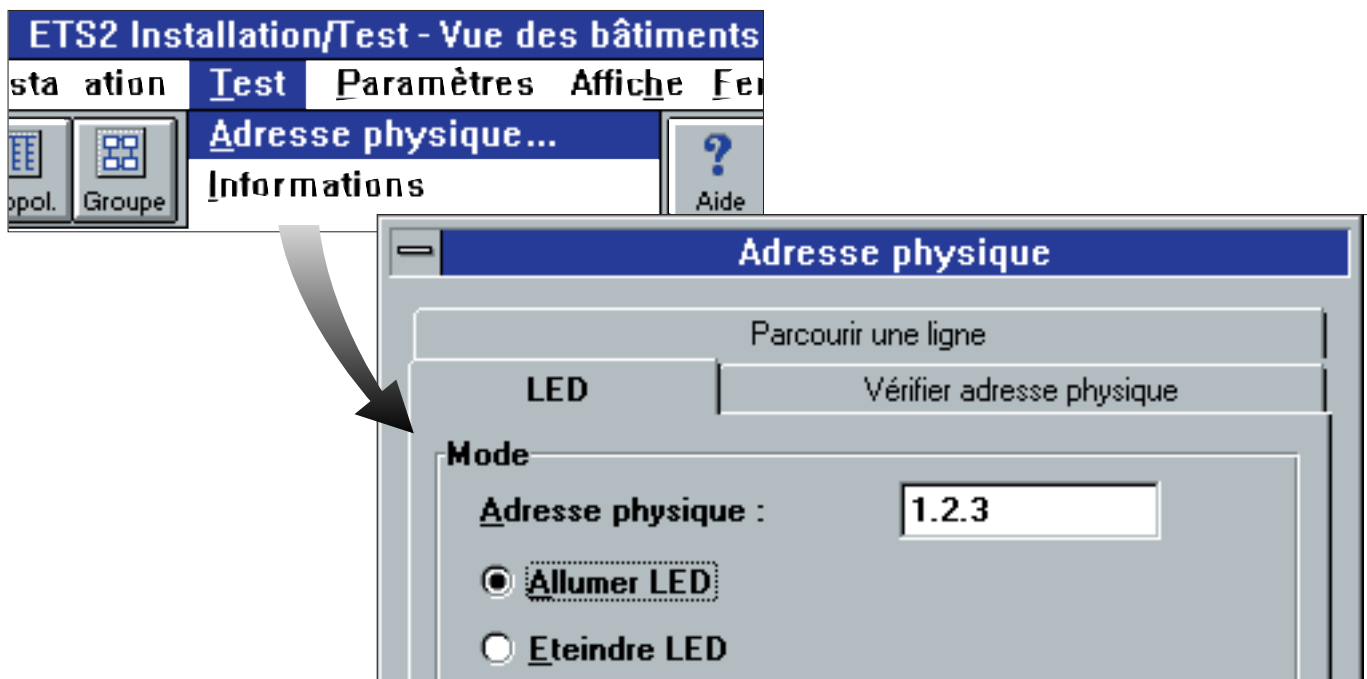
Adressage physique en mode auto

Le mode adressage physique est obtenu par un appui sur le bouton poussoir d'adressage physique situé en face avant. Il est signalé par le clignotement de la LED d'adressage physique.

Le produit restera en mode adressage physique tant qu'il n'aura pas été adressé, ou jusqu'au prochain appui sur le bouton poussoir d'adressage physique.

Repérage du produit avec l'outil logiciel ETS 2

Quel que soit le mode de fonctionnement du produit "auto" ou "manu", il est possible d'allumer ou d'éteindre à distance le voyant d'adressage physique du produit avec l'outil ETS 2. Cette commande est disponible dans le module Installation/Test ETS 2 et elle permet de vérifier sans ambiguïté possible l'emplacement de chacun des participants (dans une armoire électrique ...). Il est recommandé de ne pas utiliser la commande **Clignoter LED** disponible dans cette même fenêtre "Adresse physique".



- si le commutateur est en position "auto" : lorsque le voyant d'adressage clignote, il suffit d'exécuter "Eteindre LED" ou d'appuyer sur le bouton poussoir d'adressage physique pour sortir du mode d'adressage
- si le commutateur est en position "manu" : il faut sortir du mode d'adressage de la même manière, avant d'accéder à la commande manuelle des voies par les boutons poussoirs.

Les objets de communication

Des	Produit	N° de commande	Programme	Pièce	Fonction	Clé
no.	Fonction	Nom de l'objet	Adresses	TYPE	Priorité	K L E T Act
4 sorties 16A modulaire TB044 TB356B						
0	Maintenance			2 Byte	Auto	✓ ✓ ✓
1	Commande	Sortie 1		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
2	Commande	Sortie 2		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
3	Commande	Sortie 3		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
4	Commande	Sortie 4		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
5	Délestage	Sortie 1		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
6	Délestage	Sortie 2		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
7	Délestage	Sortie 3		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
8	Délestage	Sortie 4		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
9	Arrêt forcé	Sortie 1		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
10	Arrêt forcé	Sortie 2		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
11	Arrêt forcé	Sortie 3		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
12	Arrêt forcé	Sortie 4		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
13	Arrêt de sécurité	Sorties 1-4		1 Bit	Auto	✓ ✓ ✓ ✓
14	Indication d'état	Sorties 1-4		1 Byte	Auto	✓ ✓ ✓

- obj 0 : indique à tout moment l'état de fonctionnement du produit. Cet objet est émis sur le réseau sur interrogation ou sur problème de liaison bus
valeurs possibles : 00000000 0000001A
A : position du commutateur 0 -> auto
1 -> manu
- obj 1,2,3,4 : reçoit les commandes et actionne la sortie en tenant compte de la valeur inscrite dans cet objet, ainsi que des valeurs de l'objets "Arrêt forcé"
- obj 5,6,7,8 : réceptionne les ordres issus du délesteur et provoque un arrêt prioritaire de la ou des sorties en cas de délestage
- obj 9 à 12 : le champ d'action de l'arrêt forcé est défini par paramétrage. L'arrêt forcé possède la priorité la plus élevée.
Cette commande est donc prioritaire sur tous les autres objets :
lorsque l'objet vaut 0 => arrêt forcé actif (sortie ouverte)
lorsque l'objet vaut 1 => arrêt forcé inactif (sortie dépend des autres objets)
- obj 13 : le champ d'action de l'arrêt sécurité est défini par paramétrage. Cet objet est associé à la voie utilisé en chauffage au sol.
Lorsque l'objet vaut 0 => arrêt sécurité actif
lorsque l'objet vaut 1 => arrêt de sécurité inactif

Nombre d'adresses de groupe maximum : 35
Nombre d'associations maximum : 35

Table de vérité

paramètres	objets				états de la sortie 1
	objet sécurité	commande sortie S1	délestage sortie S2	arrêt forcé (actif à 0)	
contact de sortie					
normalement ouvert	1	0 1	0 non délesté	1	ouvert fermé
	1	0 1	1 délesté	1	ouvert ouvert
	1	0 1			fermé - sécurité délestage
	1	x	x	0	ouvert
	normalement ouvert	0	x	x	0
normalement fermé	1	0 1	0 non délesté	1	fermé ouvert
	1	0 1	1 délesté	1	fermé fermé
	1	0 1			fermé ouvert - sécurité délestage
	1	x	x	0	fermé
normalement fermé	0	x	x	x	ouvert

Les paramètres

Sortie 1-4

Contact de sortie : Normalement ouvert

Contact de sortie : Normalement ouvert

Contact de sortie : Normalement ouvert

Contact de sortie : Normalement ouvert

Durée max délestage : 2 heures

Fréq. surv. arrêt sécurité : 15 minutes

Champ action arrêt sécurité : Pas utilisé

Sortie 1 - 4

-> contact de sortie x : permet de définir l'état de chaque relais au repos, l'état de travail étant l'inverse.

valeurs possibles :
normalement ouvert, normalement fermé

-> durée maxi délestage : c'est une temporisation qui est armée chaque fois qu'un ordre de délestage est réceptionné par une des sorties. En effet, si pour une défaillance quelconque (panne du détecteur, coupure du bus ...) l'ordre de relestage n'est pas réceptionné avant l'écoulement de cette temporisation, ce paramètre annule le délestage et évite ainsi que la sortie ne reste bloquée à l'arrêt.

valeurs possibles :
15 mn, 30 mn, 45 mn, 1 h, 1 h 15, 1 h 30, 1 h 45, 2 h.

-> fréquence sur arrêt sécurité : ce paramètre permet de définir la fréquence de surveillance de l'objet "Arrêt sécurité"

valeurs possibles :
15 mn, 30 mn, 45 mn, 1 h, 1 h 15, 1 h 30, 1 h 45, 2 h.

-> champ action arrêt sécurité : ce paramètre permet de définir la voie mise en oeuvre par la fonction "Arrêt sécurité".

valeurs possibles : sortie 1, sortie 2, sortie 3, sortie 4, pas utilisé.

Initialisation

- A la première mise sous tension, toutes les sorties sont ouvertes (tous les voyants éteints) jusqu'à réception d'une commande.

- A chaque initialisation, émission sur le bus de l'objet "Indication état voies 1-4".