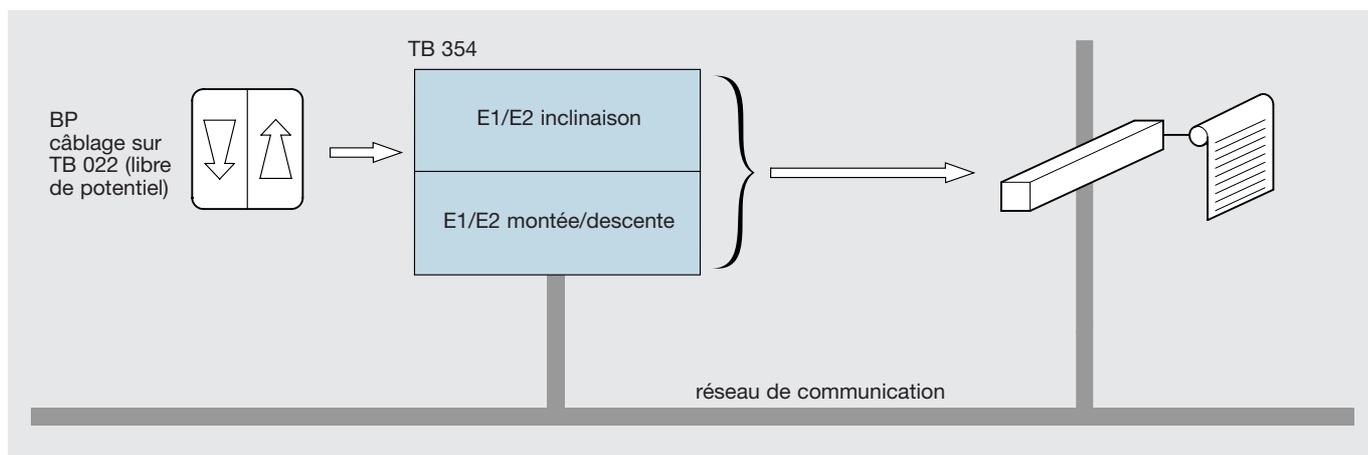


logiciel d'application
1 commande de stores

famille :
Input
type :
Binary input, 2-fold

TB 354

Environnement



Caractéristiques fonctionnelles

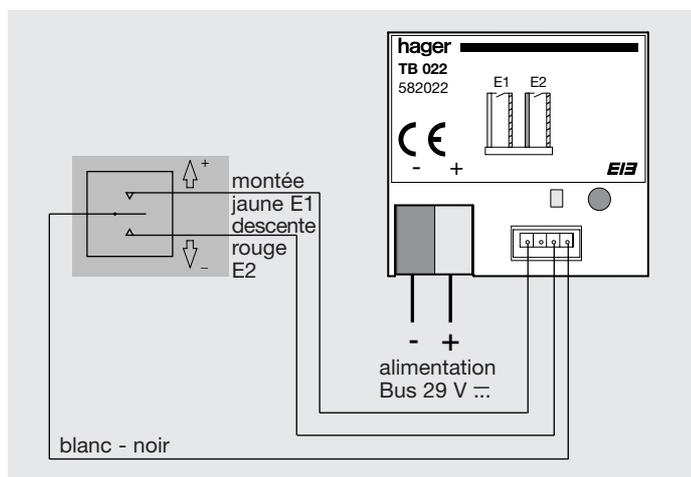
Associé au produit 2 entrées, le logiciel assure les fonctions suivantes :

- gérer un point de commande pour stores/volets roulants,
- prend en compte des commandes pour stores/volets roulants issues de boutons poussoirs traditionnels (*) pour les transmettre sur le réseau de communication,
- permet de différencier, pour un même point de commande, les appuis brefs sur les contacts haut et bas (inclinaison des lamelles) des appuis longs sur les contacts haut et bas (montée et descente du store/volet roulant).

(*) Les boutons poussoirs utilisables pour cette application doivent présenter les caractéristiques suivantes :

- mécanisme interdisant la commande simultanée augmentation/diminution,
- mécanisme à positions momentanées.

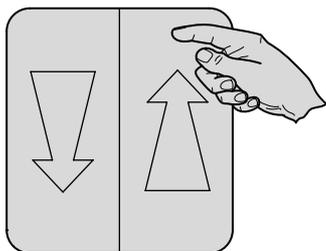
Schéma d'application



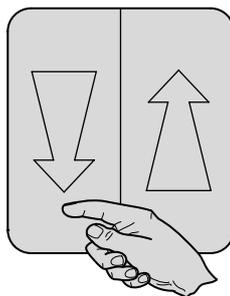
E1 = montée, E2 = descente

Principe de fonctionnement

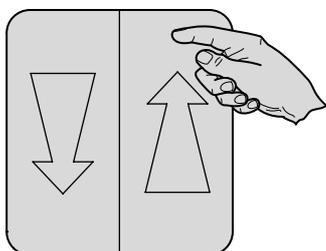
Pour un point de commande, le principe de fonctionnement est le suivant :



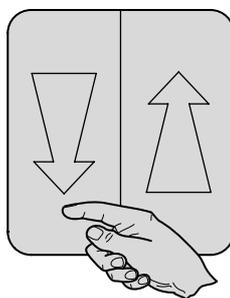
Appui bref sur la touche montée :
si la durée de l'appui sur la touche montée n'excède pas la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui bref et émet un ordre d'inclinaison des lamelles par l'objet inclinaison. Cet ordre inclinaison aura également comme conséquence d'arrêter la commande montée ou descente si celle-ci était en cours. Ceci permettra d'effectuer un arrêt en position intermédiaire pour les volets roulants.



Appui bref sur la touche descente :
si la durée de l'appui sur la touche descente n'excède pas la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui bref et émet un ordre d'inclinaison des lamelles par l'objet inclinaison. Cet ordre inclinaison aura également comme conséquence d'arrêter la commande montée ou descente si celle-ci était en cours. Ceci permettra d'effectuer un arrêt en position intermédiaire pour les volets roulants.



Appui long sur la touche montée :
si la durée de l'appui sur la touche montée excède la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui long et émet un ordre de montée sur l'objet montée/descente. Le store continuera à monter jusqu'à l'arrivée en butée haute. La montée peut être interrompue à tout moment par un appui bref transmis par l'objet inclinaison.



Appui long sur la touche descente :
si la durée de l'appui sur la touche descente excède la valeur définie par paramétrage, le logiciel interprète cet appui comme un appui long et émet un ordre de descente sur l'objet montée/descente. Le store continuera à descendre jusqu'à l'arrivée en butée basse. La descente peut être interrompue à tout moment par un appui bref transmis par l'objet inclinaison.

Les objets de communication

no.	Fonction	Nom de l'objet	TYPE	K	L	E	T	Priorité
	TB354							
	0 Entrées E1/E2	Inclinaison	1 Bit	✓	✓	✓		Auto
	1 Entrées E1/E2	Montée/Descente	1 Bit	✓			✓	Auto

obj 0 transmet l'ordre d'inclinaison des lamelles sur le réseau lors d'un appui court sur le bouton-poussoir raccordé à E1/E2.
La valeur émise dépend du paramétrage

obj 1 transmet la commande montée/descente sur le réseau lors d'un appui long sur le bouton-poussoir connecté sur les entrées E1/E2.
La valeur émise dépend du paramétrage

Nombre d'adresses de groupe maximum : 6
Nombre d'associations maximum : 6

Les paramètres

Entrées E1-E2	Entrées E1/E2
Durée maxi appui bref	
0,5 s	
Anti rebond	
50 ms	
Entrées E1-E2	Entrées E1/E2
Type d'utilisation	
commande de stores	
Appui court	
E1 : Montée (arrêt), E2 : Descente (marche)	
Appui long	
E1 : Montée, E2 : Descente	

Paramètres par défaut

Entrées E1-E2

Ces paramètres sont communs aux 2 entrées :

- type de contact raccordé : définit le fonctionnement des contacts raccordés sur les entrées

Valeurs possibles : normalement ouvert, normalement fermé

- durée maxi appui bref : définit l'intervalle de temps au-delà duquel un appui maintenu est considéré comme un appui long

Valeurs possibles : 0,4 s ; 0,5 s ; 0,6 s ; 0,8 s ; 1,0 s ; 1,2 s ; 1,5 s ; 2,0 s

- anti rebond : choix de l'intervalle de temps entre deux interprétations de l'état de l'entrée pour assurer la fonction anti-rebond

Valeurs possibles : 10 ms ; 30 ms ; 50 ms ; 100 ms

- limitation d'émission : définition du nombre maximum de messages pouvant être émis sur le bus par le produit sur une période de 17 secondes

Valeurs possibles : 30, 60, 100, 127 télégrammes par 17 secondes

- Telegram rate limit : permet d'activer la limitation d'émission selon le paramétrage défini ci-dessous ; interdit également l'émission de messages pendant les 17 premières secondes suite à une coupure du bus si activé

Valeurs possibles : enabled, disabled

- type d'utilisation :

définit si le bouton-poussoir raccordé sur les entrées E1/E2 commande des volets roulants ou des fonctions marche/arrêt

Valeurs possibles :

commande de stores, marche/arrêt

- appui bref :

définit les ordres exécutés lors d'un appui bref sur le bouton-poussoir raccordé sur les entrées E1 et E2

Valeurs possibles :

E1 : montée (marche),
E2 : descente (arrêt),
E1 : descente (arrêt),
E2 : montée (marche),
E1 : inverse,
E2 : inverse,

- appui long :

définit les ordres exécutés lors d'un appui long sur le bouton-poussoir raccordé sur les entrées E1 et E2

Valeurs possibles :

E1 : montée,
E2 : descente,
E1 : descente,
E2 : montée,

Remarque :

en cas de fonctionnement du type marche/arrêt pour les entrées E1/E2, les commandes marche/arrêt sont transmises par l'objet 0 sur appui bref et sur appui long selon le paramétrage défini par le paramètre appui bref.

Initialisation

A la mise sous tension du produit, pas d'émission de télégrammes pendant 17 secondes si le paramètre de limitation d'émission est actif.